

Aide à la décision - R6.06

Optimisation

Un perceptron linéaire pour classifier
Apprentissage par descente de gradient

Michel Salomon

IUT Nord Franche-Comté
Département d'informatique

Un perceptron (ou neurone) linéaire pour classifier

- Considérons un problème défini par :
 - deux entrées (x_1 et x_2)
 - une sortie (y^t)
- La fonction P_W calculée par le perceptron vérifie :
 - $P_W : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
 - $P_W \left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) = f(w_0 \cdot x_0 + w_1 \cdot x_1 + w_2 \cdot x_2) = y$

avec $x_0 = +1$ la valeur de biais

- Quand f est la fonction identité $f(x) = x$ (neurone linéaire)
 - $P_W \left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) = w_0 \cdot 1 + w_1 \cdot x_1 + w_2 \cdot x_2 = w_0 + \sum_{i=1}^2 w_i \cdot x_i$

Apprentissage ou entraînement du perceptron linéaire

- Cas supervisé $\rightarrow$ un jeu de données d'entraînement S
 - n observations qui sont des paires d'entrées-sortie
 - $S = \{(X_1, Y_1^t), \dots, (X_n, Y_n^t)\}$, avec (X_j, Y_j^t) qui est une paire
- Apprentissage supervisé $\rightarrow$ un problème d'optimisation
 - Erreur / fonction de perte L (loss) $\rightarrow$ guide l'apprentissage

$$\min_W \left[\frac{1}{n} \sum_{j=1}^n L(P_W(X_j), Y_j^t) \right]$$
$$\min_w \left[\frac{1}{n} \sum_{j=1}^n L(y_j, y_j^t) \right]$$

- Erreur quadratique moyenne $\rightarrow L(y, y^t) = \frac{1}{2} (y - y^t)^2$
- Pour un problème avec deux entrées et une sortie
 $(x_j, y_j^t) = ((x_{1j}, x_{2j}), y_j^t)$ la fonction objectif à minimiser est

$$\min_w \left[\frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \frac{1}{2} \left(\left(w_0 + \sum_{i=1}^2 w_i \cdot x_{ij} \right) - y_j^t \right)^2 \right]$$

- Règles de mise à jour / correction des poids synaptiques

$$w_i = w_i - \gamma \cdot \frac{\partial L}{\partial w_i}$$

où γ est le pas d'apprentissage (*learning rate*)

- Fonction de perte (ou de coût - *loss function*) composée
 - $L(y_j, y_j^t) = \frac{1}{2} l_j^2$
 - $l_j = y_j - y_j^t$
 - $y_j = f(v_j) = v_j$ (f la fonction d'activation $\rightarrow$ identité)
 - $v_j = w_0 + \sum_{i=1}^2 w_i \cdot x_{ij}$

- Calcul du gradient $\nabla L(y_j, y_j^t) = \left(\frac{\partial L}{\partial w_0}, \frac{\partial L}{\partial w_1}, \frac{\partial L}{\partial w_2} \right)^T$
- Calcul de chaque composante $\frac{\partial L(y_j, y_j^t)}{\partial w_i}$ en utilisant la règle de dérivation en chaîne

$$\frac{\partial L(y_j, y_j^t)}{\partial w_i} = \frac{\partial L}{\partial l_j} \cdot \frac{\partial l_j}{\partial y_j} \cdot \frac{\partial y_j}{\partial v_j} \cdot \frac{\partial v_j}{\partial w_i}$$

où

- $\frac{\partial L}{\partial l_j} = l_j$; $\frac{\partial l_j}{\partial y_j} = 1$; $\frac{\partial y_j}{\partial v_j} = 1$
- $v_j = w_0 + \sum_{i=1}^2 w_i \cdot x_{ij}$

Mise en œuvre pratique - 1/2

- Considérons un problème de classification binaire
 - Deux classes (labels) $\rightarrow y_j^t \in \{0, 1\}$
 - Générer un jeu de données (`make_blobs`; `make_moons`)
 - Utiliser le module `datasets` de `sklearn`
 - Consulter `Sample generators`
 - Afficher le jeu de données avec `matplotlib`
- Écrire une fonction `predict` $\rightarrow$ calcule la sortie du percep.
 - *Entrée* $\rightarrow$ une observation du jeu de données; les poids
 - *Sortie* $\rightarrow$ la classe de l'entrée (label) y_j
 - 0 si $P_W(X_j)$ est négatif
 - 1 si $P_W(X_j)$ est positif ou nul
- Écrire une fonction `training` $\rightarrow$ entraîne le perceptron
 - *Entrées* $\rightarrow$ jeu de données; pas γ ; nombre d'époques
(2 boucles $\rightarrow$ *nb époques* et *données*; mise à jour w_i pour (X_j, Y_j^t))
 - *Sortie* $\rightarrow$ poids obtenus après l'apprentissage

Mise en œuvre pratique - 2/2

- Écrire une fonction `accuracy` → précision des prédictions
 - *Entrées* → jeu de données ; poids synaptiques
 - *Sortie* → pourcentage d'observations bien classifiées
- Écrire une fonction `crossValid` → cross-validation
 - *Entrées* → jeu de données ; nombre de blocs (folds)
(Partitionner données en n sous-ensembles disjoints - k -fold with $k = n$)
 - Utiliser le module `model_selection` de `sklearn`
pas d'apprentissage γ ; nombre d'époques
 - *Sortie* → vecteur contenant les poids du meilleur perceptron
- Combiner les fonctions pour évaluer les performances d'un perceptron via la validation croisée sur le jeu de données
- Il existe différentes **variantes** de la descente de gradient
 - *Batch GD*, *SGD*, *Mini-batch GD*

Erreur quadratique et neurone linéaire → problème de régression