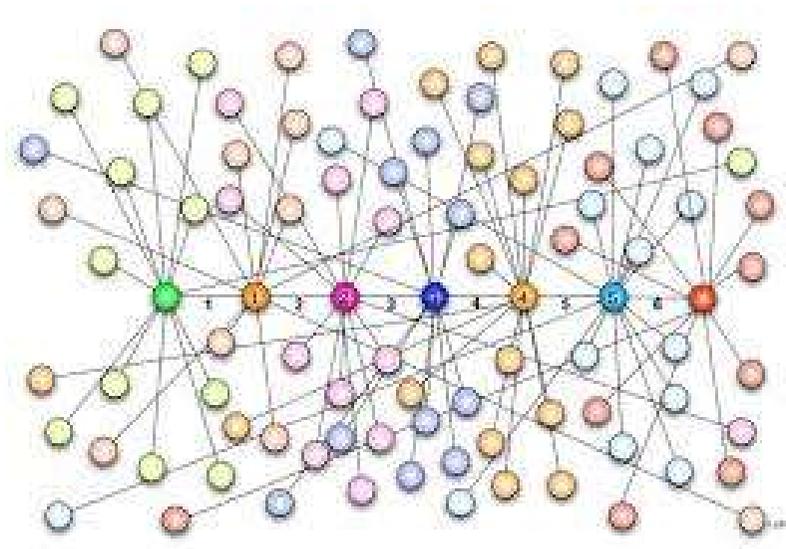


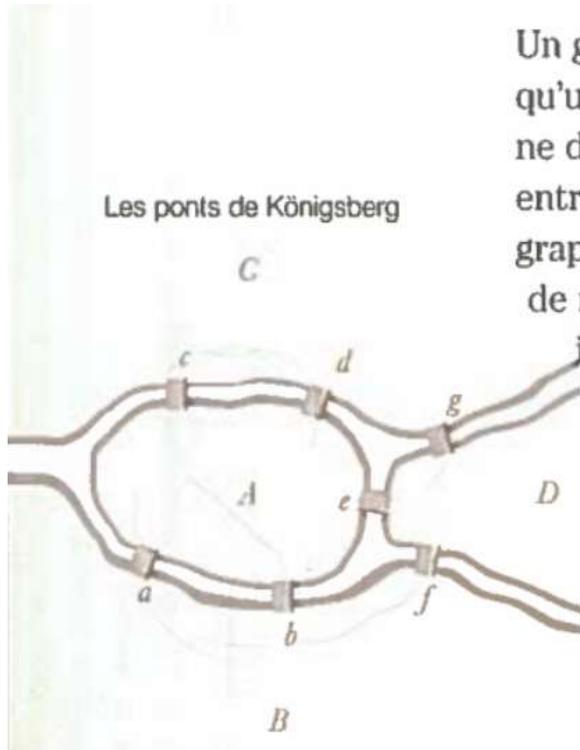
# Éléments de Théorie des graphes



**Marie-Ange MANIER**

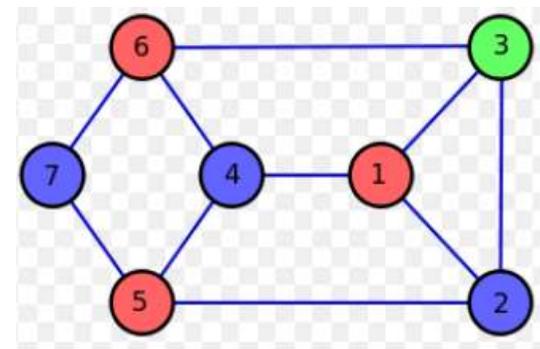
Extrait du cours MANIER M.-A. « Ordonnancement »  
(Formation d'ingénieurs en logistique par alternance, UTBM, 2021)

## II.1 Introduction



Un graphe est un squelette qui ne retient qu'une partie de la réalité, cette partie ne décrivant qu'un certain type de liens entre des éléments. La théorie des graphes consiste donc en un processus de modélisation qui filtre plusieurs informations pour faire ressortir celles qui nous intéressent sous un certain rapport. C'est en faisant ainsi abstraction d'un pan de la réalité que le mathématicien Leonhard Euler (1707-1783) a pu apporter, en 1736, une réponse définitive aux citoyens et

citoyennes de la ville de Königsberg, en Allemagne, qui voulaient savoir si, partant de leur maison, il leur était possible de faire une promenade dans leur ville en passant une seule fois sur chacun des ponts, pour finalement revenir chez eux (voir le plan ci-contre). Il était de tradition, dans cette ville, d'essayer de trouver un tel trajet, mais personne n'y était arrivé. Euler a démontré que cela était impossible. Plusieurs problèmes ont marqué la lente évolution de la théorie des graphes. Le plus célèbre est celui des quatre couleurs.



# Voici l'évolution de la ville de Königsberg en graphe...

Carte de la ville.

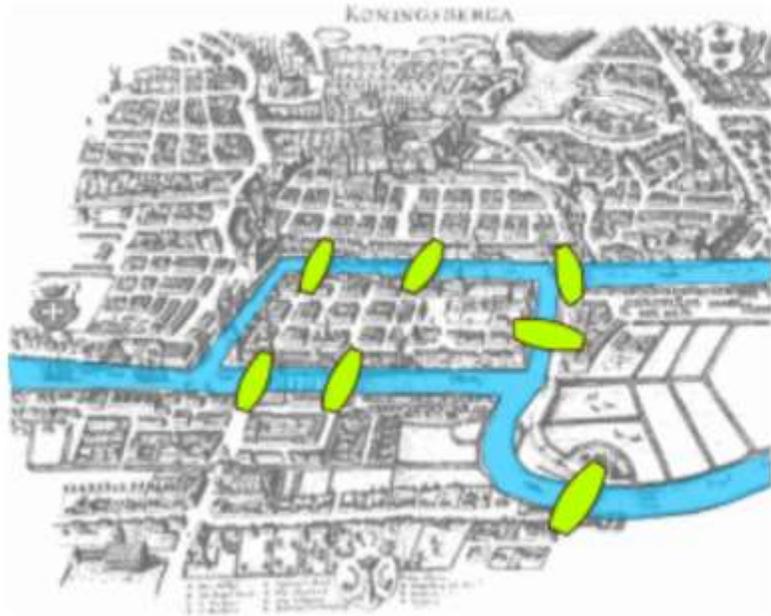
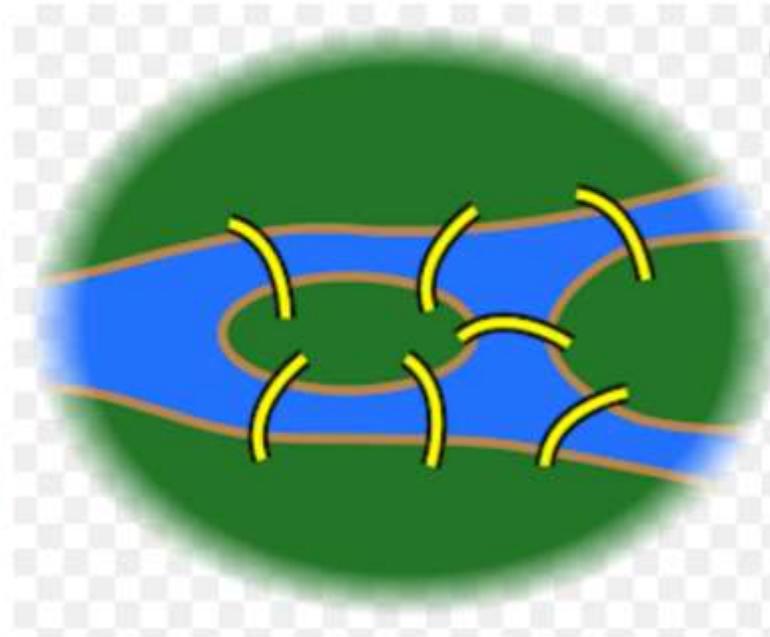
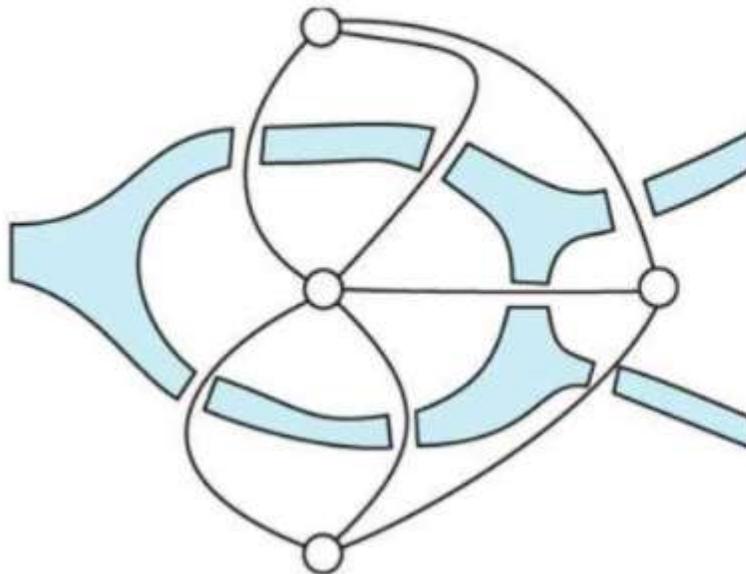


Schéma simplifié de la ville.



Graphe de la ville... Cercles (sommets) et lignes (arêtes)



## Développement de la théorie des graphes

### A partir de 1946:

grand développement de la théorie des graphes sous l'impulsion de spécialistes de la Recherche Opérationnelle\*, motivés par des problèmes concrets (Kuhn 1955, Ford et Fulkerson 1956, Roy 1959, ...).

### Depuis 1960:

apparition des 1ers calculateurs électroniques

=> nombreuses recherches sur la théorie des graphes et applications.

\***Recherche Opérationnelle** : approche scientifique des problèmes de gestion, de décisions qui se rencontrent dans les grandes organisations publiques ou privées.

## Etapes d'une étude de Recherche Opérationnelle :

### - **modélisation du problème** :

à partir d'un problème concret, bâtir un modèle scientifique (en général mathématique) représentant schématiquement la réalité ;

### - **résolution du problème** : résoudre le modèle ainsi construit.

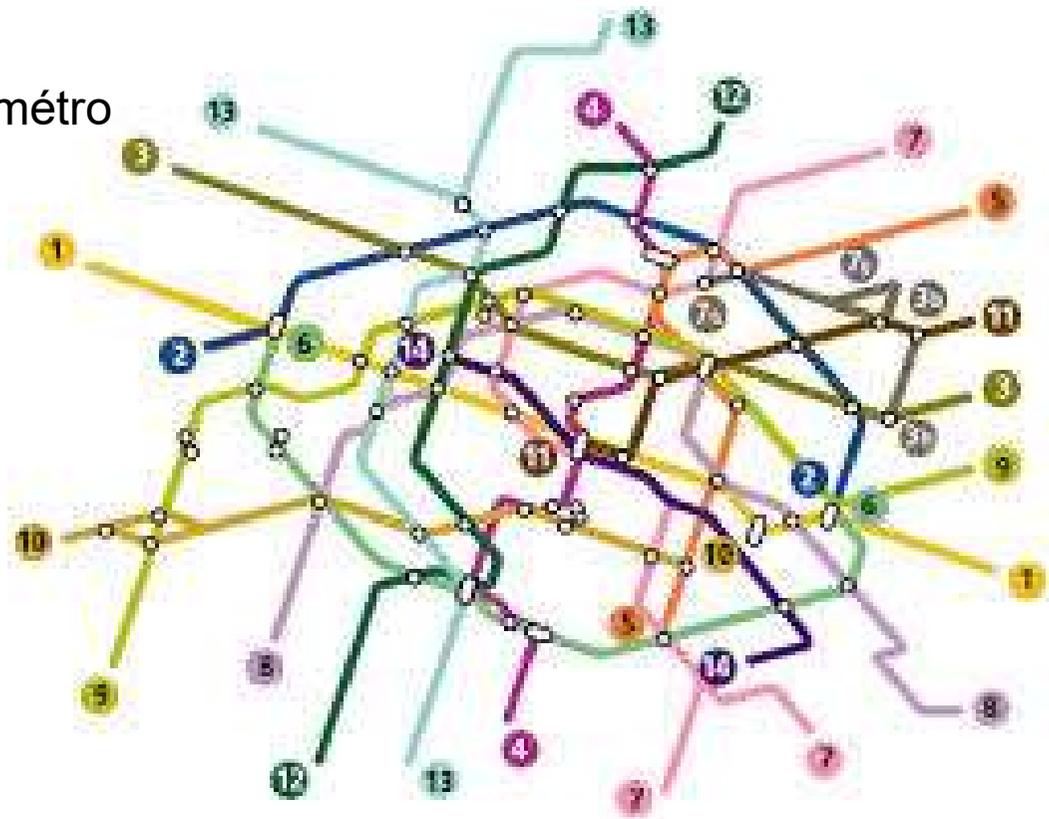
*résolution = mise en oeuvre de méthodes numériques permettant d'obtenir des réponses effectives, en général à l'aide d'ordinateurs, aux questions posées ;*

- **retour au problème pratique** et **confrontation** des résultats du modèle et de la réalité.

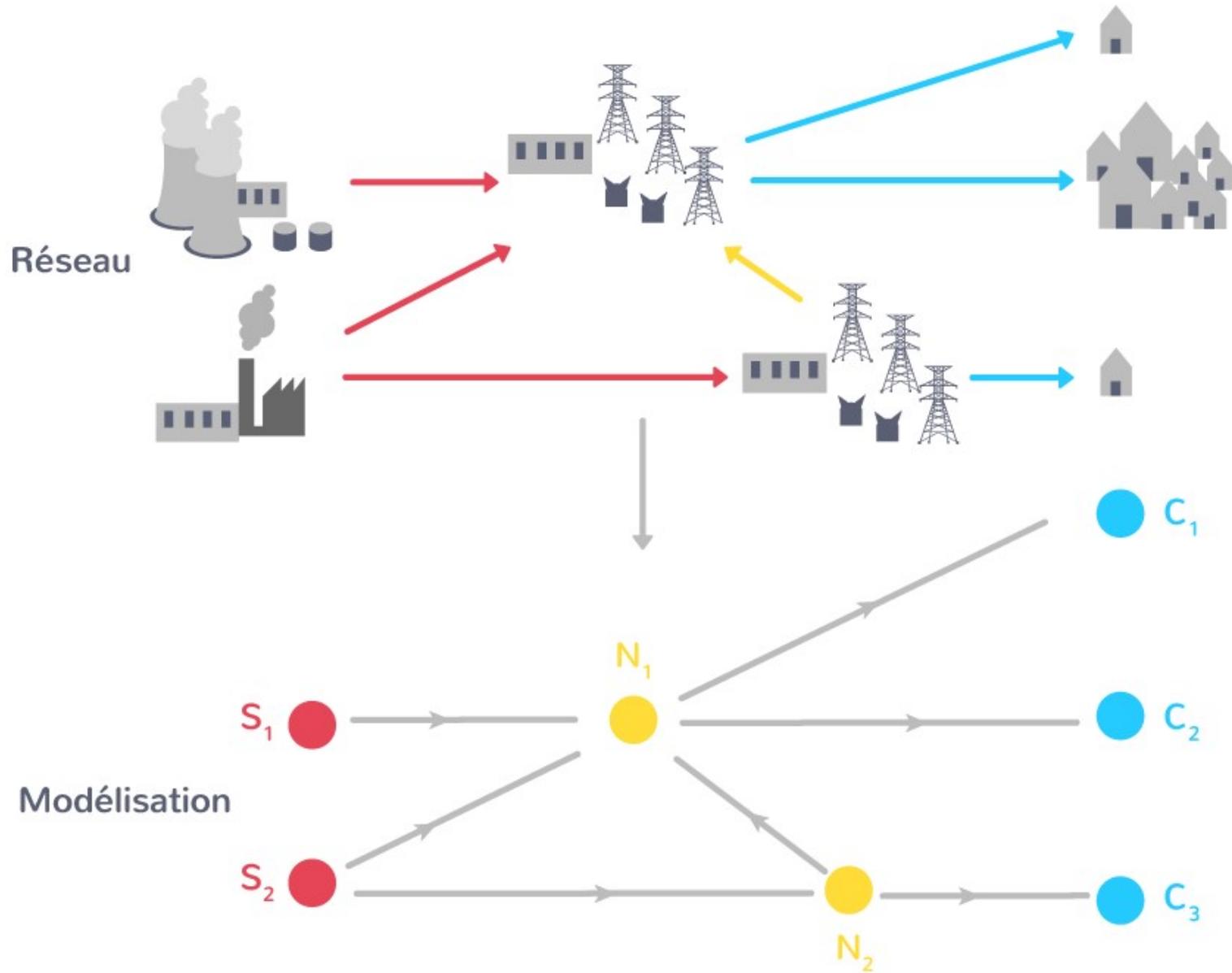
Le langage des graphes permet de représenter simplement la structure d'un grand nombre de situations

**exemples** : réseau de routes représenté par une carte routière, réseau de communication, réseaux électriques,...

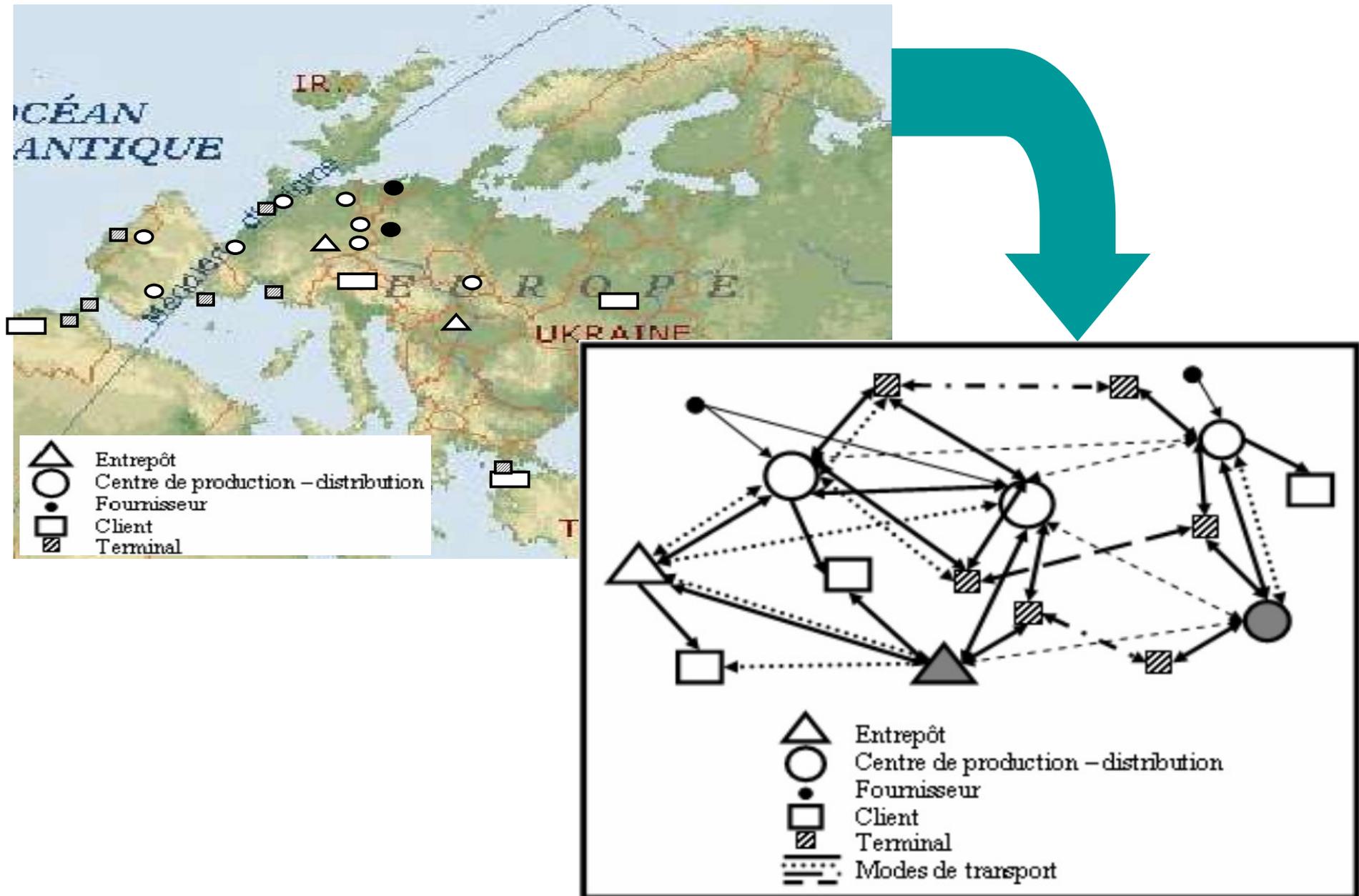
\*Ligne de bus ou de métro



\* Modélisation d'un réseau électrique par un graphe orienté



\* Réseau de transport multimodal



## ***II.2 Définitions et concepts de base***

### **II.2.1 Graphes**

Un graphe noté  $G = (X, U)$  est constitué :

- d'un ensemble  $X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$ , dont les éléments sont appelés des ***noeuds*** ou des ***sommets*** ;

Si  $n =$  nombre d'éléments de  $X$ ,  $G$  est un **graphe d'ordre  $n$**

- d'un ensemble  $U$  dont les éléments  $u_i$  sont des couples de sommets  
( $i = 1$  à  $m$ )

Exemple :  $u_i = (X_1, X_n)$

- Dans certaines situations, on distingue le 1er sommet du couple du 2nd sommet. Pour  $i \neq j$ ,  $(X_i, X_j)$  et  $(X_j, X_i)$  sont 2 éléments distincts de  $U$ .

=> les éléments de  $U$  s'appellent des **arcs**, et le graphe est dit **orienté**,

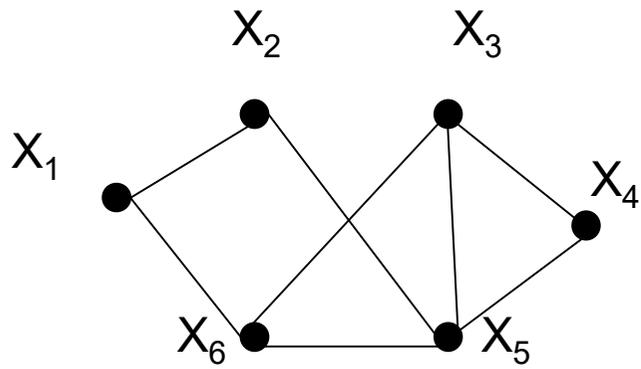
\* Si la distinction entre  $(X_i, X_j)$  et  $(X_j, X_i)$  est inutile, alors les éléments de  $U$  sont des **arêtes**, et le graphe est **non-orienté**.

### Représentation graphique :

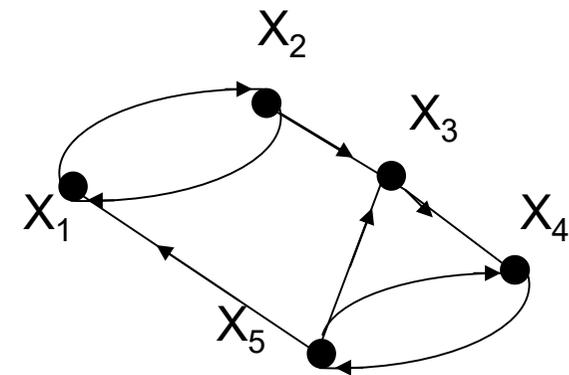
entité	représentation	graphe
un sommet $X_i$	un point	• $X_i$
une arête $(X_i, X_j)$	un trait liant 2 sommets	$X_i$ • — • $X_j$
un arc $(X_i, X_j)$	un trait liant 2 sommets et orienté par une flèche	$X_i$ • —▶— • $X_j$

Exemple :

graphe non-orienté



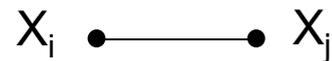
graphe orienté



## II.2.2 Extrémités d'un arc, d'une arête

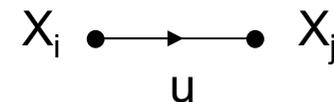
### concept non-orienté

\* Soit une arête  $u = (X_i, X_j)$   
 $X_i$  et  $X_j$  sont les **extrémités** de  $u$ .

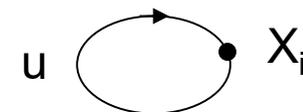


### concept orienté

\* Soit un arc  $u = (X_i, X_j)$   
 $X_i$  est l'**extrémité initiale** de  $u$ .  
 $X_j$  est l'**extrémité finale**  
(**terminale**) de  $u$ .

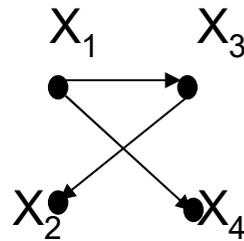


\* Un arc  $u = (X_i, X_i)$  dont les extrémités coïncident est appelé une **boucle**.



\* Un sommet est **incident** à un arc (ou une arête), si ce sommet est une des extrémités de cet arc ou de cette arête.

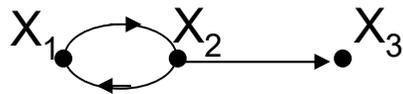
exemple : soit l'arc  $(X_1, X_3)$ .



- $X_1$  et  $X_3$  sont incidents à cet arc.
- $X_2$  et  $X_4$  ne sont pas incidents à cet arc.

\* Deux sommets d'un graphe  $X_i$  et  $X_j$  sont **adjacents** s'ils sont distincts et s'ils sont extrémités d'un même arc ou arête. :  $(X_i, X_j)$  ou  $(X_j, X_i)$ .

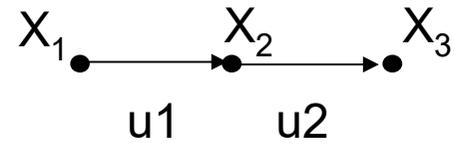
exemple :



- |                |   |                       |
|----------------|---|-----------------------|
| $X_1$ et $X_2$ | } | sont adjacents.       |
| $X_2$ et $X_3$ | } |                       |
| $X_1$ et $X_3$ | } | ne sont pas adjacents |
| $X_1$ et $X_1$ | } |                       |

\* Deux arcs (ou arêtes) sont **adjacents** s'ils sont distincts et s'ils ont au moins une extrémité commune.

exemple :

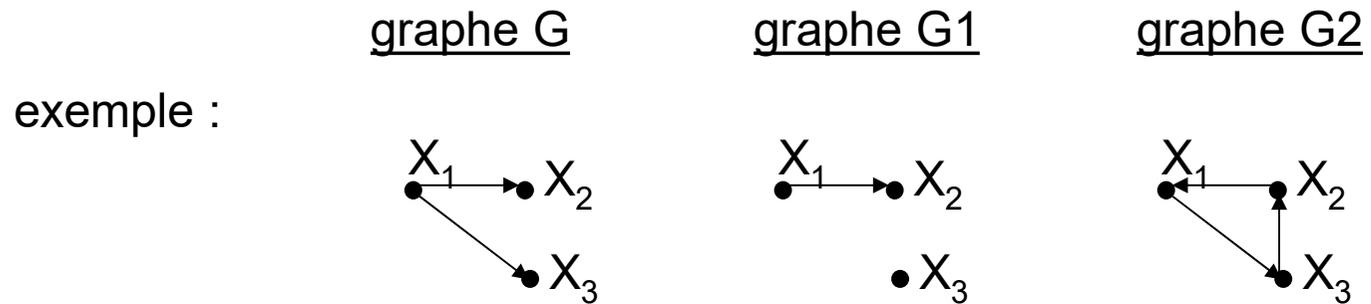


Les arcs  $u_1$  et  $u_2$  sont adjacents

ou

Les arcs  $(X_1, X_2)$  et  $(X_2, X_3)$  sont adjacents

•  $G' = (X', U')$  est un **graphe partiel** d'un graphe  $G=(X, U)$  si  $X = X'$  et si  $U \supset U'$ , i.e. si les sommets de  $G$  et  $G'$  sont identiques, et si les arcs ou arêtes de  $U'$  sont tous des éléments de  $U$



G1 est un graphe partiel de G

G2 n'est pas un graphe partiel de G

## II.2.3 Chemins, chaînes, circuits, cycles

### concept non-orienté

\* **Chaîne** : c'est une séquence d'arcs (ou d'arêtes) consécutives : chaque arc possède **une extrémité commune** avec l'arc suivant.



ou 

Une chaîne peut être désignée par les sommets ou par les arcs qui la constituent.

### concept orienté

\* **Chemin** : c'est une suite d'arcs telle que **l'extrémité finale** de chaque arc **coïncide avec l'extrémité initiale** de l'arc suivant.



Un chemin peut être désigné par les sommets ou par les arcs qui la constituent.

## II.2.3 Chemins, chaînes, circuits, cycles

### concept non-orienté

- \* **Chaîne élémentaire** : c'est une chaîne telle qu'en la parcourant, on ne rencontre pas 2 fois le même sommet
- \* **Cycle** : chaîne dont l'origine et l'extrémité sont confondues
- \* **Cycle élémentaire** : cycle dont tous les sommets sont distincts (sauf le sommet origine et extrémité du cycle).

### concept orienté

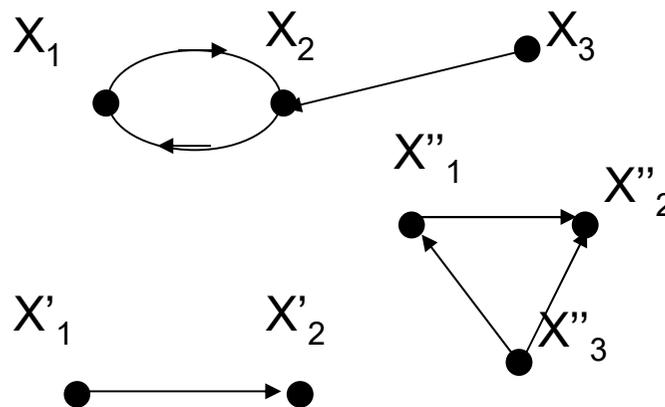
- \* **Chemin élémentaire** : chemin dont tous les sommets sont distincts.
- \* **circuit** : chemin dont l'origine et l'extrémité sont confondues.
- \* **Circuit élémentaire** : circuit dont tous les sommets sont distincts (sauf le sommet origine et extrémité du cycle).

## II.2.4 Quelques propriétés élémentaires des graphes

### concept non-orienté

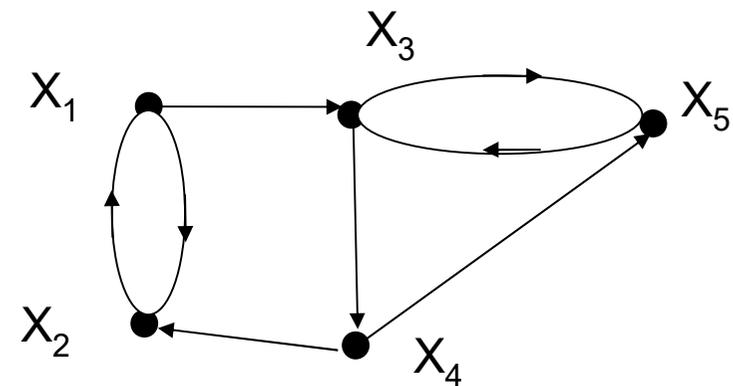
\* un graphe est **connexe** si pour tout couple de sommet  $X_i$  et  $X_j$ , il existe une chaîne joignant  $X_i$  et  $X_j$  (ou si  $i=j$ ).

exemples : 3 graphes connexes



### concept orienté

\* un graphe est **fortement connexe** si pour tout couple de sommet  $X_i$  et  $X_j$  (dans cet ordre), il existe un chemin d'extrémité initiale  $X_i$  et d'extrémité finale  $X_j$  (ou si  $i=j$ ).

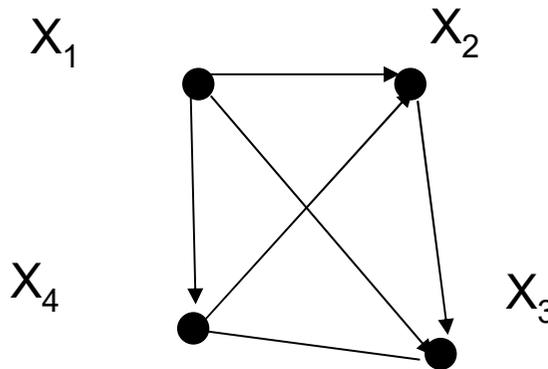


## II.2.4 Quelques propriétés élémentaires des graphes

### concept non-orienté

\* un graphe est **complet** si pour tout couple de sommet  $X_i$  et  $X_j$ , il existe une arête entre  $X_i$  et  $X_j$  (il existe un arc  $(X_i, X_j)$  ou un arc  $(X_j, X_i)$ ).

$$(X_i, X_j) \notin U \Rightarrow (X_j, X_i) \in U$$

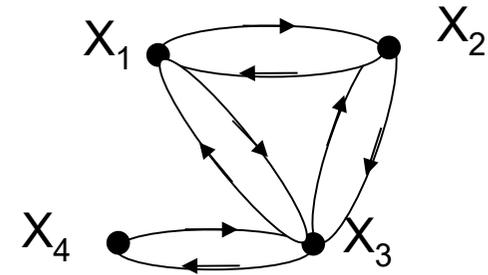


## II.2.4 Quelques propriétés élémentaires des graphes

### concept orienté

\* un graphe est **symétrique** si pour tout couple de sommets  $X_i$  et  $X_j$ , il existe autant d'arcs de la forme  $(X_i, X_j)$  que d'arcs de la forme  $(X_j, X_i)$  :

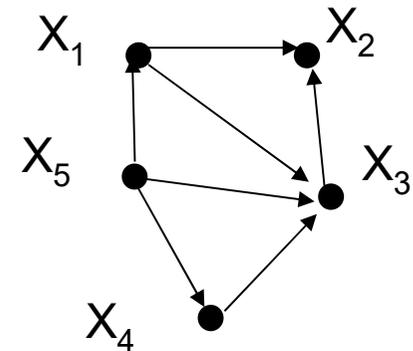
$$(X_i, X_j) \in U \Rightarrow (X_j, X_i) \in U$$



\* un graphe est **antisymétrique** si pour tout couple de sommets  $X_i$  et  $X_j$  :

$$(X_i, X_j) \in U \Rightarrow (X_j, X_i) \notin U$$

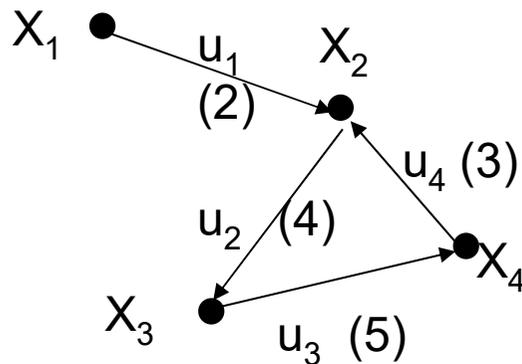
=> pas de boucle et un seul arc (au plus un)  
par couple de sommets



## II.2.5 Longueur d'un chemin ou circuit (concept orienté)

Etant donné un graphe  $G = (X, U)$ , on associe à chaque arc  $u$  un nombre réel  $l(u)$  appelé "longueur de l'arc". On dit que  $G$  est **valué** par les longueurs  $l(u)$ .

Soit un chemin noté  $C$  dans ce graphe. On appelle longueur de ce chemin et l'on note  $l(C)$  l'expression : 
$$l(C) = \sum_{u \in C} l(u)$$



$$\begin{aligned} C &= (X_1, X_2, X_3, X_4, X_2) \\ &= (u_1, u_2, u_3, u_4) \end{aligned}$$

$$l(C) = 14$$

=> exemples de problèmes :

recherche du plus court chemin entre 2 sommets.

=> trouver C entre ces 2 sommets tel que  $l(C)$  soit minimum

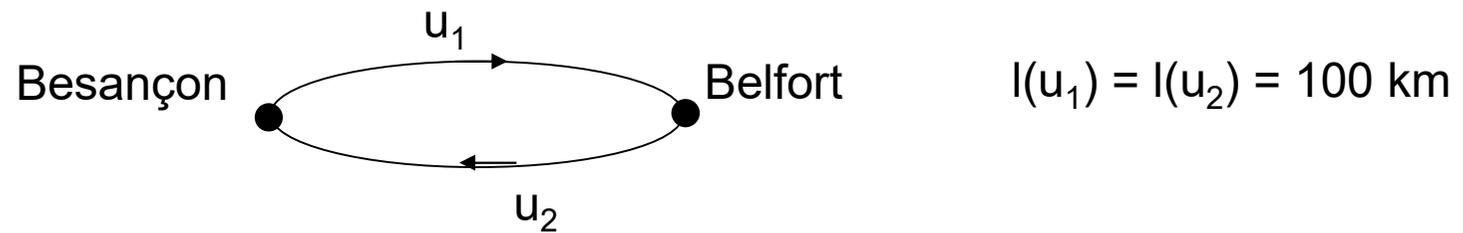
Ce problème a de nombreuses applications pratiques car la longueur  $l(u)$  peut s'interpréter comme :

- un coût de transport sur l'arc u
- ou les dépenses de construction de l'arc u  
(construction de tronçons d'autoroute pour un coût donné)
- ou le temps nécessaire pour parcourir l'arc u

exemple : recherche du chemin le plus court entre 2 villes

ville = sommet

route = 2 arcs d'orientation opposée et de longueur  
la distance à parcourir



mais aussi : recherche du trajet le plus économique (nationale ou autoroute), le plus rapide...